This Page Is Inserted by IFW Operations and is not a part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images may include (but are not limited to):

- BLACK BORDERS
- TEXT CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
- FADED TEXT
- ILLEGIBLE TEXT
- SKEWED/SLANTED IMAGES
- COLORED PHOTOS
- BLACK OR VERY BLACK AND WHITE DARK PHOTOS
- GRAY SCALE DOCUMENTS

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning documents will not correct images, please do not report the images to the Image Problem Mailbox.

PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

2000-2418#7

(43)Date of publication of application: 08.09.2000

(51)Int.CI.

9/02 GO3B

GO2B 7/02 GO2B 7/04

(21)Application number: 11-046936

(71)Applicant : CANON INC

(22)Date of filing:

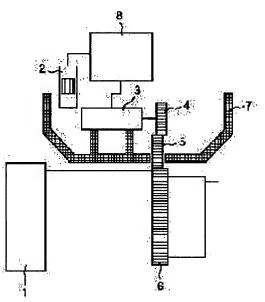
24.02.1999

(72)Inventor: NATSUME MASASHI

(54) LIGHT QUANTITY ADJUSTING DEVICE AND OPTICAL INSTRUMENT (57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide a light quantity adjusting device capable of giving an excellent feeling of manual operation to every user and preventing a motor from being erroneously operated at the time of changing over a motor-driven mode tol from a manual mode.

SOLUTION: This light quantity adjusting device, which is selectively driven in a motor-driven mode or a manual mode by a drive change-over means 2 and sets a light quantity variably, is provided with a motor driving source 3 such as a motor for transmitting driving force to a device operating part 6 when the drive change-over means 2 is switched to a motor-driven mode side, a variable load generating circuit for generating a load (reversing torque of the motor, etc.), to the manual drive of the device operating part to the driving source when the drive change-over means is switched to a manual mode side and setting the load variably, a connection change-over circuit 8 for disconnecting the variable load generating circuit from the driving source when the drive change-over means is switched to the motor-driven side and connecting the variable load generating circuit to the electric driving source when the drive change-over means is switched to the manual mode.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

* NOTICES *

Japan Patent Office is not responsible for any damages caused by the use of this translation.

- 1. This document has been translated by computer. So the translation may not reflect the original precisely.
- 2.**** shows the word which can not be translated.
- 3.In the drawings, any words are not translated.

CLAIMS

[Claim(s)]

[Claim 1] In the quantity of light adjustment which drives electric and hand control, and alternatively by actuation of a drive means for switching, and carries out an adjustable setup of the quantity of light The electric driving source which transmits driving force to the device operation section when said drive means for switching is operated at an electric side, The adjustable load generating circuit which carries out an adjustable setup of this load while making said driving source generate the load to the manual drive of said device operation section, when said drive means for switching is operated at a hand-control side, The quantity of light adjustment characterized by having the connection change-over circuit which connects said adjustable load generating circuit and said driving source when connection with said adjustable load generating circuit and said driving source when said drive means for switching is operated at an electric side, and said drive means for switching is operated at a hand-control side.

[Claim 2] The quantity of light adjustment according to claim 1 which said electric driving source is a motor and is characterized by using the inversion torque of said motor as said load.

[Claim 3] Said adjustable load generating circuit is a quantity of light adjustment according to claim 1 or 2 characterized by being constituted using a variable resistor.

[Claim 4] The 1st switching element which said connection change-over circuit becomes off when said drive means for switching is operated at an electric side, and is turned on when said drive means for switching is operated at a hand-control side, The 2nd two switching element turned on by ON of this 1st switching element, Connection with said adjustable load generating circuit and said driving source is intercepted at the time of OFF of these 2nd switching elements. Said adjustable load generating circuit and said driving source are connected at the time of ON of said 2nd switching element. A quantity of light adjustment given in either of claims 1-3 characterized by having the 3rd two switching element in which the closed circuit containing these adjustable load generating circuit and a driving source is made to form, and being constituted.

[Claim 5] The optical instrument characterized by equipping either of claims 1-4 with the quantity of light adjustment of a publication.

[Translation done.]

* NOTICES *

Japan Patent Office is not responsible for any damages caused by the use of this translation.

- 1. This document has been translated by computer. So the translation may not reflect the original precisely.
- 2.**** shows the word which can not be translated.
- 3.In the drawings, any words are not translated.

DETAILED DESCRIPTION

[Detailed Description of the Invention] [0001]

[Field of the Invention] This invention relates to a quantity of light adjustment with the selectable drive method of both a servo (electric) and a manual (hand control) in more detail about quantity of light adjustments, such as a diaphragm. [0002]

[Description of the Prior Art] When carrying out manual actuation of the equipment, in order to improve a feeling of actuation, it is made to make the load by the inversion torque of a motor act [******] to manual actuation in this kind of quantity of light adjustment in many cases, connecting to the device operation section the output transfer system of the motor formed in order to carry out the servo drive of the device operation section.

[0003]

[Problem(s) to be Solved by the Invention] However, liking of a manual operating physical force changes with users, and the same load is also too heavy in being too light by the user. For this reason, there is a possibility that having made the load act originally for improvement in a feeling of actuation may lead to the fall of a feeling of actuation on the contrary.

[0004] Moreover, in order to drive a motor or to make a motor generate inversion torque, it is necessary to perform the connection change to the motor of a motorised circuit and an inversion torque generating circuit but, and when mechanism contact means for switching, such as a switch, perform this connection change directly simply, a noise, a chattering, etc. at the time of a change turn to a motor line directly, and there is a possibility that a motor may incorrect-operate.

[0005] So, in this invention, a good feeling of manual operation can be given also to which user, and it aims at offering the quantity of light adjustment which enabled it to prevent the motor incorrect actuation at the time of electric/manual switching.

[0006]

[Means for Solving the Problem] In the quantity of light adjustment which drives electric and hand control, and alternatively by actuation of a drive means for switching, and carries out an adjustable setup of the quantity of light in this invention in order to attain the above-mentioned purpose Electric driving sources which transmit driving force to the device operation section when a drive means for switching is operated at an electric side, such as a motor, The adjustable load generating circuit which carries out an adjustable setup of this load while making the above-mentioned driving source generate the loads (inversion torque of a motor etc.) to the manual drive of the device operation section, when a drive means for switching is operated at a hand-control side, When a drive means for switching was operated at an electric side, connection between an adjustable load generating circuit and a driving source was intercepted, and when a drive means for switching is operated at a hand-control side, the connection change-over circuit which connects an adjustable load generating circuit and an electric driving source is prepared.

[0007] The 1st switching element which becomes off as a connection change-over circuit here, for example when a drive means for switching is operated at an electric side, and is turned on when a drive means for switching is operated at a hand-control side, The 2nd two switching element turned on by ON of this 1st switching element, Connection between an adjustable load generating circuit and a driving source is intercepted at the time of OFF of these 2nd switching elements. The 3rd two switching in which the closed circuit which connects an adjustable load generating circuit and a driving source, and contains these adjustable load generating circuit and a driving source at the time of ON of the 2nd switching element is made to form may be prepared and constituted.

[0008] According to such a quantity of light adjustment, it becomes possible to choose the magnitude of the load generated in an electric driving source according to a setup of the above-mentioned adjustable load generating circuit,

and the load to the optimal manual operation suitable for liking of a user can be given.

[0009] And since it enabled it to prevent certainly that a noise, a chattering, etc. turn to a motor line directly at the time of a manual change, the above-mentioned connection change-over circuit enables it electric / to avoid the motor incorrect actuation at the time of a change.

[0010]

[Embodiment of the Invention] (The 1st operation gestalt) The taking lens (optical instrument) equipped with the quantity of light adjustment and this which are the 1st operation gestalt of this invention is shown in <u>drawing 1</u> -4. In addition, the photography equipment (optical instrument) of a film-based camera, a video camera, a digital camera, and others is equipped with this taking lens, and it is used.

[0011] First, in <u>drawing 1</u>, 1 is a body of a taking lens and the body of taking lens 1 drawing mechanical component which is not illustrated [this] is prepared. The drawing device section adjusts the quantity of light which passes through the inside of a taking lens, when the path of opening (iris) formed by two or more drawing wings is changed by the closing motion drive of these diaphragm wing.

[0012] Moreover, the iris actuation ring (device operation section) 6 is attached in the periphery of the body 1 of a taking lens pivotable, if the rotation drive of this iris actuation ring 6 is carried out, that turning effort will be transmitted to the above-mentioned diaphragm device section, and the closing motion drive of the diaphragm wing will be carried out.

[0013] 2 is a drive change-over switch (drive means for switching) for switching the drive of a diaphragm mechanical component to either a servo/manual, and 3 is a motor for a drive which transmits driving force to the iris actuation ring 6 through the output gear 4 and the idler gear 5. The output gear 4 is attached in the output shaft of a motor 3 in one. 7 is a drive unit body which is fixed to the body 1 of a taking lens, and holds the motor 3 grade for a drive.

[0014] Furthermore, 8 is a control circuit including the connection change-over / torque modification circuit (the connection change-over circuit and adjustable load generating circuit) 9, and the motorised circuit 10 which are shown in <u>drawing 2</u>.

[0015] Here, a connection change-over / torque modification circuit 9 is explained using drawing 4. A connection change-over / torque modification circuit 9 consists of the connection change-over circuit section and a variable resistor 11 as the torque modification circuit section. NPN transistor TR1 by which, as for the connection change-over circuit section, the base was mainly connected to the manual side edge child of the drive change-over switch 2 through diode D1 and resistance R1 (the 1st switching element), Two PNP transistors TR2 and TR3 by which each base was connected to the collector of a transistor TR1 (the 2nd switching element), The gate has two FET1 and FET2 which were connected to the collector of transistors TR2 and TR3 (the 3rd switching element), and is constituted, respectively. [0016] Thus, in the constituted quantity of light adjustment, when driving a diaphragm mechanical component in a servo, as shown in drawing 2, the drive change-over switch 2 is operated to an electric side, and the motorised circuit 10 is connected to the motor 3 for a drive. The motorised circuit 10 drives a motor 3, rotates the iris actuation ring 6 through the output gear 4 and the idler gear 5, and carries out drive control of the diaphragm mechanical component. [0017] Under the present circumstances, since potential is not built over the base of NPN transistor TR1 of the connection change-over circuit section, this NPN transistor TR1 becomes off, and also turns off PNP transistors TR2 and TR3. Furthermore, since between the gate-source of FET1 and FET2 serves as this potential mostly, it becomes off [these / FET1 and FET2], and connection between a variable resistor 11 and a motor 3 is cut.

[0018] On the other hand, when driving a diaphragm mechanical component by the manual, as shown in <u>drawing 3</u> and <u>drawing 4</u>, the drive change-over switch 2 is operated to a hand-control side. Connection between the motorised circuit 10 and a motor 3 will be severed in circuit by this, and a motor 3 will be connected only to a connection change-over / torque modification circuit 9.

[0019] If the drive change-over switch 2 is operated to a hand-control side, a manual side edge child will be connected to the base of NPN transistor TR1 through diode D1 and resistance R1. Thereby, +V starts the base of NPN transistor TR1, and NPN transistor TR1 turns on. If NPN transistor TR1 turns on, PNP transistors TR2 and TR3 turn on, the gate potential of FET1 and FET2 becomes higher than source potential, and these [FET1 and FET2] turn on.

[0020] As mentioned above, since the connection between the motorised circuit 10 and a motor 3 is severed, when FET1 and FET2 turn on, the closed circuit which consists of a motor 3, a variable resistor 11, and FET1 and FET2 is formed.

[0021] Although that turning effort will get across to the output shaft of a motor 3 through the idler gear 5 and the output gear 4 in this condition if manual actuation of the iris actuation ring 6 is carried out, on the motor 3 connected to the variable resistor 11, the torque (inversion torque) of hard flow occurs with rotation of an output shaft. For this reason, compared with the case where a resistor is not connected to a motor 3 at all, actuation of the iris actuation ring 6

becomes heavy.

[0022] And the magnitude of inversion torque changes according to the electric resistance value of a variable resistor 11. For this reason, the manual operation force required for actuation of the iris actuation ring 6 can be set as the magnitude suitable for a user's favorite actuation feeling by operating a variable resistor 11.

[0023] (The 2nd operation gestalt), although the above-mentioned 1st operation gestalt explained the case where it enabled it to choose the magnitude of the inversion torque of a motor 3 (getting it blocked -- the iris actuation ring 6) in stepless by changing the electric resistance value of a variable resistor 11 For example, while forming in juxtaposition the fixed resistor by which it replaces with a variable resistor 11, and two or more resistance differs, the switch for choosing either as a configuration component of the above-mentioned closed circuit among these fixed resistors is formed, and you may make it switch inversion torque gradually.

[0024]

[Effect of the Invention] Since the magnitude of the load to the manual drive of the device operation section which an electric driving source is made to generate according to a setup of an adjustable load generating circuit can be chosen according to this invention as explained above, the load to the optimal manual operation suitable for liking of a user can be set up, and a good feeling of actuation can be given to a quantity of light adjustment or various users of an optical instrument.

[0025] And by the connection change-over circuit, since it is certainly avoidable electric / that a noise, a chattering, etc. turn to a motor line directly at the time of a manual change, incorrect actuation of the driving source at the time of a change can be prevented.

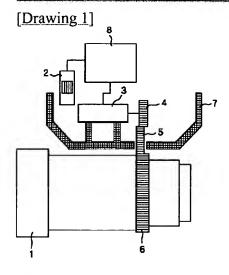
[Translation done.]

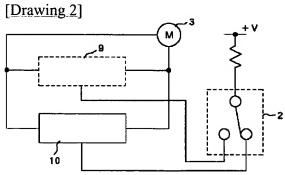
* NOTICES *

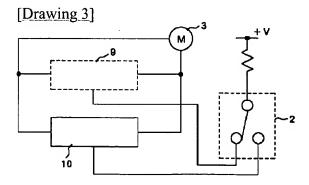
Japan Patent Office is not responsible for any damages caused by the use of this translation.

- 1. This document has been translated by computer. So the translation may not reflect the original precisely. 2.**** shows the word which can not be translated.
- 3.In the drawings, any words are not translated.

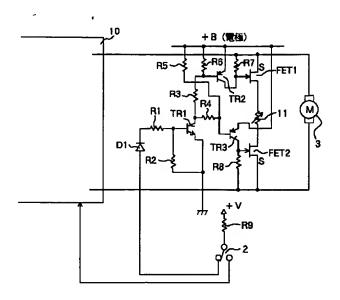
DRAWINGS







[Drawing 4]



[Translation done.]

(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2000-241874 (P2000-241874A)

(43)公開日 平成12年9月8日(2000.9.8)

(51) Int.Cl.'

G03B 21/00

識別記号

F I G O 3 B 21/00 テーマコート*(参考)

D

審査請求 有 請求項の数8 OL (全 7 頁)

(21)出願番号

特願平11-41428

(22)出願日

平成11年2月19日(1999.2.19)

(71)出願人 000004237

日本電気株式会社

東京都港区芝五丁目7番1号

(72)発明者 小澤 一徳

東京都港区芝五丁目7番1号 日本電気株

式会社内

(74)代理人 100088328

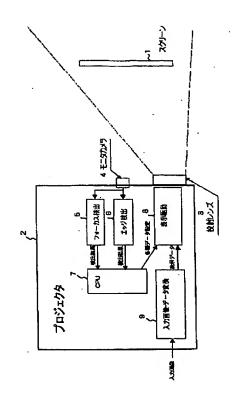
弁理士 金田 暢之 (外2名)

(54) 【発明の名称】 プロジェクタの自動画面位置調整方法及び装置

(57)【要約】

【課題】 フォーカス調整・スクリーン枠までのズーム 調整・台形ひずみ調整等を自動的に実施することを目的 とする。

【解決手段】 スクリーン1に対向して固定されるプロジェクタ2は、プロジェクタ本体前面に設置されたモニタカメラ3と、モニタカメラ3より入力された映像信号の情報を処理して、フォーカス調整値、ズーミング調整値、及び台形歪調整値を算出する演算部のCPU4と、投射レンズ5を調整して、フォーカス調整、ズーミング調整、及び台形歪調整を行う表示駆動部6と、入力画像を表示データに変換して表示駆動部6に出力する入力画像データ変換部7とを有する。



1

【特許請求の範囲】

【請求項1】 プロジェクタからスクリーン上に投射された画面の位置を調整する画像ディスプレイシステムの画面位置調整装置において、

焦点調整、ズーミング、俯仰角調整、及びあおりの調整 可能な投射レンズと、

プロジェクタ本体前面に設置され、スクリーンに投射された画面を撮像するモニタカメラと、

前記モニタカメラより入力された映像信号の情報をディジタルデータに変換して記憶するデータ変換手段と、 データ変換手段により変換されたディジタルデータを演

投射レンズの焦点調整手段と、

算処理する演算手段と、

投射レンズをズーミングするズーミング駆動手段と、 モニタカメラにより撮像された画面内のスクリーンの位 置を検出するスクリーン位置検出手段と、

前記検出されたスクリーンの位置のデータにより、投射 レンズの俯仰角調整を行う投射方向調整手段と、

前記検出されたスクリーンの位置のデータにより映写画面の台形歪を調整する台形歪調整手段と、を有することを特徴とするプロジェクタの自動画面位置調整装置。

【請求項2】 前記データ変換手段は、モニタカメラより入力された映像信号から少なくとも各画素の走査線上の位置及び輝度を表す情報をディジタルデータに変換して記憶する請求項1に記載のプロジェクタの自動画面位置調整装置。

【請求項3】超音波を用いた距離計測方式のフォーカス 調整手段を有する請求項1または2に記載のプロジェク タの自動画面位置調整装置。

【請求項4】 プロジェクタからスクリーン上に投射される画面の位置を調整する画像ディスプレイシステムの画面位置調整方法において

所定のテストパターンをプロジェクターからスクリーン 上に投射し、

スクリーン上のテストパターンの画像をモニタカメラで 撮像し

前記撮像したテストパターンの画像データを解析してプロジェクタの焦点を調整し、

次に、テストパターンを全白の方形画面に変えてスクリーンに投射し、

モニタカメラで撮像した全白の画面内におけるスクリー . ンの位置を検出し、

投射レンズをズーミングして前記検出したスクリーンの 位置まで投射画面を拡大、または縮小し、

前記スクリーンの端点と全白の画面の端点の位置から台 形歪の調整値を算出し、

投射画像の台形歪を調整することを特徴とするプロジェ クタの自動画面位置調整方法。

【請求項5】 前記モニタカメラの撮像画面内における スクリーンの位置の検出は、プロジェクタからスクリー 50 2

ンの方向に向けて投射された全白画面をモニタカメラで 撮像し、撮像画面の走査線の輝度の変化点をスクリーン の端点として判定する請求項4に記載のプロジェクタの 自動画面位置調整方法。

【請求項6】 前記台形歪の調整値は、前記撮像した全白画面内におけるスクリーンの端点の位置から水平方向、及び垂直方向に延長した全白画面の端点までの距離を、スクリーンの上下、及び左右の対向する辺についてそれぞれ算定、比較して求める請求項4または5に記載のプロジェクタの自動画面位置調整方法。

【請求項7】 前記台形歪の調整を光学的なあおり装置を有する投射レンズにより行う請求項4または6に記載のプロジェクタの自動画面位置調整方法。

【請求項8】 前記台形歪の調整を投射レンズに入力する表示画像データの補正により行う請求項4または6に記載のプロジェクタの自動画面位置調整方法。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、CRTプロジェクタや液晶プロジェクタなどにより大型スクリーンに画像を投射する画像ディスプレイシステムに関し、特に、プロジェクタとスクリーンの相対的な位置が可変である可搬型プロジェクタの画面位置調整の技術に関する。

[0002]

【従来の技術】上述のようなプロジェクタの画面調整方法については、従来、種々の手段が開示されている。

【0003】例えば、焦点調整については、一般のオートフォーカスカメラのように、赤外線や超音波を用いて対象物までの距離を測定し、その距離に応じてレンズの焦点を自動的に調整する技術が知られている。その1例として、特開平4-338706号の「自動焦点プロジェクタ」は、可搬型映写装置の焦点調節を自動的に行うために、スクリーンで反射される超音波信号の伝播時間を測定する超音波送受信素子とゼロクロス回路を用いて、計測した距離により投影レンズの焦点調節を行うものである。

【0004】また、特開平8-088860号の「自動画像歪補正装置」は、CRT方式ビデオプロジェクタのラスタ歪調整とコンバーゼンス調整を自動的に行うために、ビデオプロジェクタからスクリーン上に投射した調整用映像の一部を可動ミラーを介してカメラで拡大撮像し、その撮像映像信号をデジタルデータに変換してCPUで画像処理することにより、スクリーン上のm×n点の調整点のラスタ歪量とコンバーゼンスずれ量を自動的に測定して補正信号を作成することが開示されている。スクリーンのコーナー部を撮像するための撮像手段の駆動制御位置は調整者によって入力される。

【0005】特開平10-090795号の「画像ディスプレイシステム及び焦点合わせ方法」は、光源の光を変調してピクセルからなる画像を形成する空間光変調器(SL

3

M)と、空間光変調器の形成した画像を画像平面上に焦点合わせする光学系と、画像平面上に投影されたピクセルの少なくとも1つの焦点を感知してセンサ出力を与えるセンサと、光学系のパラメータをセンサ出力の関数として変える調整手段とを具えて、SLMに光を照射してピクセルからなる画像をディスプレイ用画像平面に確定し、その画像の少なくとも1つのピクセルの鮮鋭度を感知し、光学系の光学的パラメータを感知されたピクセル鮮鋭度の関数として調整することにより、投影される画像の鮮鋭度ではなく、SLMにより発生される個別のピクセルの鮮鋭度を感知して焦点を確立している。

【0006】また、特開平10-161243号の「三板式液晶プロジェクタのフォーカス調整方法及び装置」は、緑、赤、青の三板式液晶プロジェクタの各色毎の画面の焦点調整を、精度よく、短時間で行うために、三板式液晶プロジェクタによってスクリーン上に投影された投射画像をカラー撮像するCCDカメラと、撮影された3色の映像信号をディジタル化するA/D変換器と、各色のディジタルデータを記憶する画像メモリと、各色毎にフォーカスの合い具合をフォーカス値として数値化する演算器と、表示部とを備え、各色の投射画像のフォーカス分布を求め、この分布データによりフォーカスを調整している。

【0007】また、特許2766229号(特開平9-101447 号)の「カラープロジェクタの合焦装置」に開示された 方式は、カラー液晶表示器の画像を投影レンズにより拡 大してスクリーンに投影するカラープロジェクタのスク リーン上の投影画面全体について高精度に合焦点調整を おこなうために、スクリーンの投影画面を撮像してR、 G、B信号をそれぞれ出力するTVカメラと、投影画面 の中央部分及び周辺部分に予め設定された各合焦確認領 域内におけるR, G, B信号の信号レベルの変動を示す 値をそれぞれ算出するレベル変動算出手段と、カラー液 晶表示器の液晶面の角度を調整する液晶角度調整手段 と、投影レンズを移動させて焦点調整するレンズ位置調 整手段と、各合焦確認領域毎の算出値に基づいて液晶角 度調整手段及びレンズ位置調整手段をそれぞれ制御する 合焦制御手段とを備え、全白の画像をスクリーンに投影 し、投影画面をカラーTVカメラにより一括撮像し、投 影画面の中央部分と周辺部分に予め設定した合焦確認領 域内の各撮像画素のR, G, B信号のレベル変動幅に基 づいて合焦制御を行うというものである。

[00.08]

【発明が解決しようとする課題】近年、プロジェクタ、とりわけ高性能な可搬型のプロジェクタが出現し、ノートパソコンと併用することにより、手軽に移動できるプレゼンテーションの機会を創出している。その際、ノートパソコンのセッティングのみならず、プロジェクタのセッティングも必要であるが、そのセッティングのための調整は時間と熟練を必要とし、使用者の負担となって

いた。

【0009】特に可搬型のプロジェクタのセッティングには、先ず、プロジェクタとスクリーンとを対向させて床や机その他の固定台上に固定した後、画面の明るさの調整、スクリーン上の映写画像のフォーカス調整を行う外に、映写画像をスクリーンの画面枠まで拡大、縮小するズーム調整、及び投射光線がスクリーンに対して上下、あるいは左右の方向から斜めに投射されることによる画面の台形歪の調整等を行う必要があるが、従来の自動調整手段は略オートフォーカスに限られ、使用者が手動でその他の全ての調整を行っており、そのための時間と熟練を必要とした。

【0010】本発明の目的は、入力信号を拡大してスクリーン上に表示するプロジェクタ装置において、設置後面倒な調整を行わずに、フォーカス調整・スクリーン枠までのズーム調整・台形歪調整等の画面位置の調整を自動的に実施することができるプロジェクタの自動画面位置調整方法及び装置を提供することにある。

[0011]

【課題を解決するための手段】本発明は、装置内にモニタカメラを設け、投射画面をモニタすることにより、表示に必要な各種調整を自動的に実施しようとするものである。

【0012】すなわち、本発明のプロジェクタの自動画 面位置調整装置は、焦点調整、ズーミング、俯仰角調 整、及びあおり操作の調整可能な投射レンズと、プロジ ェクタ本体前面に設置され、スクリーン上の投射画面を 撮像するモニタカメラと、モニタカメラより入力された 映像信号の情報をディジタルデータに変換して記憶する データ変換手段と、データ変換手段により変換されたデ ィジタルデータを演算処理する演算手段と、プロジェク タのフォーカス調整手段と、プロジェクタの投射レンズ をズーミングするズーミング駆動手段と、モニタカメラ より入力された撮像画面内のスクリーンの位置を検出す るスクリーン位置検出手段と、スクリーン位置検出手段 により検出されたスクリーンの位置のデータによりプロ ジェクタの投射光の光軸をスクリーンの中心に向ける投 射方向調整手段と、スクリーン位置検出手段により検出 されたスクリーンの位置のデータにより映写画面の台形 歪を調整する台形歪調整手段とを有する。

【0013】データ変換手段は、モニタカメラより入力 された映像信号から少なくとも各画素の走査線上の位置 及び輝度を表す情報をディジタルデータに変換して記憶 する。

【0014】また、フォーカス調整手段は、超音波を用いた距離計測方式でもよい。

【0015】本発明のプロジェクタの自動画面位置調整 方法は、所定のテストパターンをプロジェクターからス クリーン上に投射し、スクリーン上のテストパターンの 画像をモニタカメラで撮像し、撮像したモニタ画像のデ 5

一タを解析してプロジェクタのフォーカス調整を行い、次に、テストパターンを全白の方形画面に変えてスクリーン上に投射してモニタカメラで撮像し、モニタ画面内におけるスクリーンの位置及び周辺端点を検出し、検出したスクリーンの中心に向けて投射光の光軸を移動し、撮像されたモニタ画面内のスクリーンの対向辺の長さを比較して台形歪を検定し、検定結果により投射画面の台形歪を調整する。

【0016】台形歪の調整は、光学的なあおり装置を有する投射レンズにより行うか、あるいは、投射レンズに入力する表示画像データを補正することにより行うことができる。

[0017]

【発明の実施の形態】次に、本発明の実施の形態について図面を参照して説明する。

【0018】図1は、本発明のプロジェクタの自動画面位置調整装置の1実施例の構成を示すブロック図、図2は、本発明の1実施例のフローチャート、図3は、フォーカス調整用テストパターンの1実施例、図4は、ピント調整の説明図、図5は、映写画面位置調整の説明図である。

【0019】図1において、本実施例の自動画面位置調整装置は、焦点調整、ズーミング、俯仰角調整、及びあおり作用の調整可能な投射レンズ3と、プロジェクタ本体前面に設置されたモニタカメラ4と、モニタカメラ4より入力された映像のフォーカスの最良点を検出するフォーカス検出部5と、モニタ画面内のスクリーンの位置を検出するエッジ検出部6と、フォーカス調整値、ズーミング調整値、及び台形歪調整値を算出する演算部のCPU7と、投射レンズ3を調整して、フォーカス調整、ズーミング調整、俯仰角調整、及び台形歪調整を行う表示駆動部8と、入力画像を表示データに変換して表示駆動部8に出力する入力画像データ変換部9とを備え、スクリーン1に対向して固定されるプロジェクタ2によって構成される。

【0020】次に、本実施例の動作について図2により 説明する。

【0021】先ず、使用者はプロジェクタ2の本体をスクリーン1に略正対させて固定した後、自動画面位置調整装置を起動する。

【0022】自動画面位置調整装置は、プロジェクタ各部の設定値を初期化した後(ステップS1)、所定のテストパターンをプロジェクタ2の投射レンズ3スから投射する(ステップS2)。このテストパターンは、例えば図3に示すように、白色または透明な平面上にモニタカメラの走査方向に対して垂直な黒色の直線を複数本並べて、水平方向の走査に対して光量変化の振幅や周波数成分が高くなるものがよい。

【0023】プロジェクタから投射されたテストパターンは、スクリーン及びスクリーンの背後の壁面等により

6

反射される。モニタカメラは、この反射光を受光して投 射画面を撮像する(ステップS3)。

【0024】フォーカス検出部5は、撮像したモニタ画像のデータを解析して、水平信号の振幅の波高値の高い所、あるいはフーリエ級数展開による高次の周波数成分の有無検出などにより、フォーカスの最良点を検出する(ステップS4)。この場合、求めるフォーカスの最良点は、撮像画面の中央付近の1ヶ所に合わせることことも、あるいは周辺部を含めて画面全体の平均的な焦点を最良とすることもできる。

【0025】フォーカスの最良点を検出すると、次に投射レンズのフォーカス調整を行って(ステップS5)、その後、全白の画面をスプロジェクタからスクリーンの方向に向けて投射し、その映像をモニタする(ステップS6)。

【0026】次に、モニタ画面の水平走査線上で反射光の輝度が大きく変化する点を検出し、スクリーンの端点としてモニタ画面内のスクリーンの位置を検出する(ステップS7)。

【0027】次に、プロジェクタの投射レンズをズーミングして投射画面がスクリーンの端点に達するまで投射 範囲を縮小、または拡大する(ステップS8)。

【0028】次に、モニタ画面内でスクリーンの映像が画面の中央に位置するように、プロジェクタ本体前面の向き、または投射レンズの俯仰角を調整する(ステップS9)。これによって投射レンズの光軸がスクリーンの中心に向けられ、スクリーンの中央に映像が投射される。

【0029】次に、撮像されたモニタ画面内のスクリーンの対向辺の長さを比較して台形歪を検定し、検定結果により投射画面の台形歪を調整する(ステップS10)。モニタカメラの撮像画面内におけるスクリーンの位置の検出は、フォーカス調整実施後に全白画面をプロジェクタからスクリーンの方向に向けて投射し、プロジェクタの投射レンズをズーミングして、投射範囲を次第に縮小、または拡大しながらそのモニタ画面の全光量を測定し、スクリーンの背景からの反射光の影響が消えて、モニタ画面全体の光量が略一定となる境界点を検出したとき、ズーミングを停止してその境界点の位置を入りリーンの端点としてスクリーンの位置を検出し、検出されたスクリーンの周囲の内外の明るさの差を上下、及び左右の対向する辺ごとに比較して、投影画像の周囲に発生する台形歪を検定してもよい。

【0030】台形歪の調整は、CRTプロジェクタでは、投射画像の振幅電圧範囲を画面の場所により変えることにより調整できる。

【0031】LCDプロジェクタでは、投射レンズの位置調整 (レンズシフト)を行って「あおり」効果を用いるか、あるいは電気的にデータを補間することにより補 50 正を行うことができる。

ある。

7

【0032】CPU7は、これらの補正のためのデータをエッジ検出データから算出して表示駆動部6へ送り、スクリーン枠と表示画像とを合致させる。

【0033】また、この実施例では、フォーカス調整に モニタカメラを使用したが、超音波によるフォーカス調 整を行っても良い。

【0034】本実施例は、プロジェクタの前面にモニタカメラを設けて、プロジェクターから投射したスクリーン上のテストパターンをモニタカメラで撮像して解析し、解析結果により、プロジェクタのフォーカス調整、スクリーン枠までのズーミング調整、及び台形歪調整を自動的に行うことができ、従来必要とされた設置後の面倒な調整を行わなくともよい。

[0035]

【発明の効果】上述のように本発明は、モニタカメラによりプロジェクターから投射したスクリーン上のテストパターンを撮像して、そのデータを解析し、解析結果によりプロジェクタのフォーカス調整の外にも、スクリーン枠までのズーミング調整、及び台形歪調整を自動的に行うことにより、従来必要とされていた設置後の面倒な調整を行わずに、プロジェクタの画面位置を未熟練者でも短時間に、しかも容易に調整することが出来る効果が

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の自動画面位置調整装置の1実施例の構成を示すブロック図である。

【図2】本発明のプロジェクタの自動画面位置調整方法の1実施例のフローチャートである。

【図3】フォーカス調整用テストパターンの1実施例である。

【図4】ピント調整の説明図である。

【図5】映写画面位置調整の説明図である。

【符号の説明】

- 1. スクリーン
- 2. プロジェクタ
- 3. 投射レンズ
- 4. モニタカメラ
- 5. フォーカス検出部
- 6. エッジ検出部
- 7. CPU
- 8. 表示駆動部
- 20 9. 入力画像データ変換部
 - S1~S10 ステップ

【図2】 【図4】 【図3】 開始 ピント合致 SI 初期化 **S2** テストパターン投射 .83 投射画面撮像データ化 →水平位置 54 フォーカス最良点を求める **S5** フォーカス調整 **_\$6** フォーカス調整用テストパタン 全白方形テストバターン投射 エッジ・スクリーン位置検出 投射レンズズーミング スクリーン内投射画面位置合せ _S10 台形歪調整 終了

ď

